

↓ Demostrar κ constante

$$- \kappa = a^2 \left(H^2 - \frac{8\pi G}{3} \rho - \frac{1}{3} \Lambda \right) \quad (1)$$

Here

$$\begin{aligned} -\frac{\partial \kappa}{\partial t} &= 2a^2 H \left(H^2 - \frac{8\pi G}{3} \rho - \frac{1}{3} \Lambda \right) + a^2 \left(2H \frac{\partial H}{\partial t} - \frac{8\pi G}{3} \frac{\partial \rho}{\partial t} \right) \\ &= a^2 \left[2H^3 - \frac{16\pi G}{3} H \rho - \frac{2}{3} H \Lambda + 2H \left(-H^2 - \frac{4\pi G}{3} \rho + \frac{1}{3} \Lambda \right) + 8\pi G H \rho \right] \\ &= 0 \end{aligned} \quad (2)$$

Vamos a partir de la ecuación (1)

$$\Rightarrow -\frac{\partial \kappa}{\partial t} = 2a^2 H \left(H^2 - \frac{8\pi G}{3} \rho - \frac{1}{3} \Lambda \right) + a^2 \left(2H \frac{\partial H}{\partial t} - \frac{8\pi G}{3} \frac{\partial \rho}{\partial t} \right)$$

$$\text{Entonces } a^2 = a^2 \left(2H^3 - \frac{2H \kappa_0}{3} \rho - \frac{2}{3} H \Lambda + 2H \frac{\partial H}{\partial t} - \frac{\kappa_0}{3} \frac{\partial \rho}{\partial t} \right)$$

por otro lado $\frac{\partial H}{\partial t} = -H^2 + \frac{1}{3} \Lambda - \frac{4\pi G}{3} \rho$ y $\frac{\partial \rho}{\partial t} = -3H \rho$

$$\Rightarrow = a^2 \left(2H^3 - \frac{2H \kappa_0}{3} \rho - \frac{2}{3} H \Lambda + 2H \left(-H^2 - \frac{\kappa_0 \rho}{3} + \frac{1}{3} \Lambda \right) + \kappa_0 H \rho \right)$$

$$\Rightarrow -\frac{\partial \kappa}{\partial t} = a^2 (0) = 0$$

$$\Rightarrow \underline{\underline{\kappa = cte}}$$

Demostrar: $\partial_t \delta = -\frac{1}{a} (\nabla \cdot \bar{v}) = 0$

Partimos de la eq de continuidad: $\frac{\partial \rho}{\partial t} + \nabla_r \cdot (\rho \bar{u}) = 0$
 — Background

Entonces tenemos que $\rho = \bar{\rho} (1 + \delta)$, $\bar{u} = H a \bar{x} + \bar{v}$

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \nabla_r \cdot (\rho \bar{u}) = \left(\frac{\partial}{\partial t} - H \bar{x} \cdot \nabla \right) (\bar{\rho} (1 + \delta)) + \frac{1}{a} \nabla \cdot (\bar{\rho} (1 + \delta) \bar{u}) = 0$$

$$-(\partial_t - H\bar{x} \cdot \nabla)(\bar{\rho}(\bar{x}, \delta)) + \frac{1}{a} \nabla \cdot (\bar{\rho}(\bar{x}, \delta)) (H a \bar{x} + \bar{v}) = 0$$

Distribuyendo los operadores:

$$\partial_t \bar{\rho} + \partial_t (\bar{\rho} \delta) - H\bar{x} \cdot \nabla \bar{\rho} - H\bar{x} \cdot \nabla (\bar{\rho} \delta) + \frac{1}{a} \bar{\rho} \nabla \cdot (H a \bar{x} + \bar{v} + H a \bar{v} \delta + \bar{v} \delta) = 0$$

Hacemos que ∇ actúe sobre las coordenadas espaciales

↓

$$\Rightarrow \partial_t \bar{\rho} + \partial_t (\bar{\rho} \delta) - H\bar{x} \cdot \nabla (\bar{\rho} \delta) + \frac{1}{a} \bar{\rho} [H a (\nabla \cdot \bar{x}) + H a \nabla \cdot (\bar{x} \delta) + \nabla \cdot (\bar{v} \delta)] = 0$$

Tenemos que, debido a la homogeneidad e isotropía, las derivadas espaciales de $\bar{\rho}$ y ρ son cero

Podemos asociar términos, para simplificar, recordando

$$\dot{\bar{\rho}} + 3H\bar{\rho} = 0$$

$$(\partial_t \bar{\rho} + H\bar{\rho} (\nabla \cdot \bar{x})) + \partial_t (\bar{\rho} \delta) - H\bar{x} \cdot \nabla (\bar{\rho} \delta) + \frac{1}{a} \bar{\rho} (\nabla \cdot \bar{v}) + H\bar{\rho} \nabla \cdot (\bar{x} \delta)$$

Como \bar{x} es el vector de coordenadas espaciales $\nabla \cdot \bar{x} = 1 + 1 + 1 = 3$

$$\Rightarrow (\dot{\bar{\rho}} + 3H\bar{\rho}) + \dot{\rho} \delta + \delta \dot{\bar{\rho}} - H\bar{x} \cdot (\nabla \bar{\rho} \delta + \bar{\rho} \nabla \delta) + \frac{1}{a} \bar{\rho} (\nabla \cdot \bar{v}) + H\bar{\rho} (\nabla \cdot \bar{x} \delta + \bar{x} \cdot \nabla \delta) = 0$$

$$= \dot{\rho} \delta + \delta \dot{\bar{\rho}} - H\bar{x} \cdot (\bar{\rho} \nabla \delta) + \frac{1}{a} \bar{\rho} (\nabla \cdot \bar{v}) + H\bar{\rho} (3\delta + \bar{x} \cdot \nabla \delta) = 0$$

$$\delta (\dot{\bar{\rho}} + 3H\bar{\rho}) + \delta \dot{\bar{\rho}} - H\bar{x} \cdot (\bar{\rho} \nabla \delta) + \frac{1}{a} \bar{\rho} (\nabla \cdot \bar{v}) + H\bar{\rho} (\bar{x} \cdot \nabla \delta) = 0$$

$$\Rightarrow \delta \dot{\bar{\rho}} + \frac{1}{a} \bar{\rho} (\nabla \cdot \bar{v}) = 0, \text{ dividiendo entre } \delta$$

$$\Rightarrow \boxed{\dot{\rho} = -\frac{1}{a} (\nabla \cdot \bar{v})}$$

⊙ Demuestra $\partial_t \bar{v} + H \bar{v} = -\frac{1}{a\bar{\rho}} \nabla \delta\rho - \frac{1}{a} \nabla \phi$

Auní al igual que en el inciso anterior, vamos a desprender las perturbaciones de orden superior y tomamos de nuevo resultados conocidos, como el de la eq de continuidad de grado cero.

$$\Rightarrow (\partial_t - H\bar{x} \cdot \nabla + \frac{1}{a} \bar{v} \cdot \nabla) \bar{u} = \frac{1}{\rho (1+\delta)a} \nabla [\rho + \delta\rho] - \frac{1}{a} \nabla(\Phi \phi)$$

$$\Rightarrow \partial_t (H a \bar{x} + \bar{v}) - H \bar{x} \cdot \nabla (H a \bar{x} + \bar{v}) + \frac{1}{a} (H a \bar{x} + \bar{v}) \cdot \nabla (H a \bar{x} + \bar{v}) = -\frac{\nabla(\rho + \delta\rho)}{a\bar{\rho}(1+\delta)} - \frac{1}{a} (\nabla\Phi - \nabla\phi)$$

Primero tratamos el término de la izquierda:

$$= a\bar{x} \partial_t H + H^2 a \bar{x} + H \bar{v} + \partial_t \bar{v} - H^2 a (\bar{x} \cdot \nabla) \bar{x} - H (\bar{x} \cdot \nabla) \bar{v} + H^2 a (\bar{x} \cdot \nabla) \bar{x} + H (\bar{x} \cdot \nabla) \bar{v} + H (\bar{v} \cdot \nabla) \bar{x} + \frac{1}{a} (\bar{v} \cdot \nabla) \bar{v}$$

tomado del otro lado de la eq

$$= a\bar{x} (\partial_t H + H^2 + \frac{1}{3} (4\pi G \bar{\rho})) + (\partial_t \bar{v} + H \bar{v}) + (\bar{v} \cdot \nabla) (H \bar{x} + \frac{1}{a} \bar{v})$$

También la ecuación de Poisson dada por:

$$\frac{\partial}{\partial x} H + H^2 = \frac{1}{3} (4\pi G \bar{\rho} + \dots)$$

$$\Rightarrow \partial_t \bar{v} + H \bar{v} + (\bar{v} \cdot \nabla) [H \bar{x} + \frac{1}{a} \bar{v}]$$

Ahora desarrollamos el otro lado de la ecuación

$$= \frac{1}{a\bar{\rho}(1+\delta)} \nabla(\rho + \delta\rho) - \frac{1}{a} \nabla\phi$$

Como sabemos expresamos $\nabla\rho$, por homogeneidad e iso

$$= \frac{1}{a\bar{\rho}(1+\delta)} \nabla\delta\rho - \frac{1}{a} \nabla\phi$$

$$= \frac{-1}{a\rho} \left(\frac{1}{d+1} \right) \nabla \delta P - \frac{1}{a} \nabla \phi, \text{ como } d \text{ muy pequeño } \frac{1}{d+1} \rightarrow 1$$

$$= \frac{-1}{a\rho} \nabla \delta P - \frac{1}{a} \nabla \phi$$

Juntamos ambos términos de nuevo

$$\partial_t \bar{v} + H \bar{v} + (\bar{v} \cdot \nabla) [H \bar{x} + \frac{1}{a} \bar{v}] = \frac{-1}{a\rho} \nabla \delta P - \frac{1}{a} \nabla \phi$$

Finalmente vamos a mostrar la ecuación de Poisson

$$\Rightarrow \left(\frac{1}{a} \nabla \right) \left(\frac{1}{a} \nabla \right) (\phi + \Phi) = 4\pi G \bar{\rho} (1 + \delta)$$

$$\frac{1}{a^2} \nabla^2 (\phi + \Phi) = 4\pi G \bar{\rho} + 4\pi G \bar{\rho} \delta$$

$$\Rightarrow \frac{1}{a^2} \nabla^2 \Phi - 4\pi G \bar{\rho} = \frac{1}{a^2} \nabla^2 \phi + 4\pi G \bar{\rho} \delta$$

Poisson a la 0

$$\Rightarrow -\frac{1}{a^2} \nabla^2 \phi + 4\pi G \bar{\rho} \delta = 0$$